



Общество с ограниченной ответственностью

**Рост-ВСП**

СИСТЕМЫ БЕЗОПАСНОСТИ

# **Драйвер конфигуратора телекамер Arecont Vision**

**Руководство администратора**

**Программный комплекс «РОСТЭК 3.1»**

**2018**

## **Аннотация**

Настоящий документ предназначен для системного программиста, обеспечивающего установку и сопровождение программного обеспечения «РОСТЭК 3.1», работающего в составе системы, включающей в себя телевизионную систему охраны и наблюдения на базе цифровых телекамер производства фирмы Arecont Vision.

Документ содержит сведения о назначении, функциях, составе, условиях применения драйвера configurатора телекамер Arecont Vision (далее, драйвера) и последовательности действий системного программиста при инсталляции и настройке драйвера. В документе также приведен перечень возможных сообщений о функционировании драйвера.

## Содержание

Аннотация .....	2
1. Общие сведения о программном модуле .....	4
2. Структура программного модуля .....	4
3. Настройка программного модуля .....	6
3.1. Определение параметров подключения .....	6
3.2. Структура конфигурационного файла.....	6
4. Порядок установки программного обеспечения .....	7
5. Сообщения системному программисту .....	7
Лист регистрации изменений .....	9

## 1. Общие сведения о программном модуле

1.1. Драйвер предназначен для обеспечения команд от программ верхнего уровня и передачи их телекамерам, приема сообщений о результатах этих команд и передачи их в транспортную подсистему верхнего уровня (ВУ).

1.2. Драйвер обеспечивает непрерывную работу ПО КИСБ на компьютере. Данный драйвер обеспечивает конфигурацию до 65535 телекамер, подключенных к сети системы.

1.3. Входными данными данного драйвера являются пакеты данных с событиями команды с запросами или параметрами конфигурации телекамер.

1.4 Выходными данными являются пакеты с результатами запросов или команд конфигурации.

1.5. Для функционирования модуля необходим PC/AT совместимый компьютер со следующей минимальной конфигурацией программно-аппаратных средств:

- процессор Celeron 766 или Pentium IV;
- объем ОЗУ - 128 Мб;
- операционная система Microsoft Windows XP;

## 2. Структура программного модуля

Модуль собран в виде многопоточного приложения Win32 – исполняемый файл **AVDriver.exe**. Для связи с программным обеспечением верхнего уровня драйвер взаимодействует через общую память с программным модулем MesDriver.exe (или MRT.exe) путем обмена сообщениями. Драйвер обеспечивает передачу сообщений через общую память в формате структуры KSBMES, приведенной ниже:

```
type KSBMES = record
  VerMinor : BYTE; // Младший байт версии
  VerMajor : BYTE; // Старший байт версии
  Num : DWORD; // Порядковый номер сообщения
  SysDevice : WORD; // подсистема из набора
  SYSTEM_OPS,SYSTEM_SUD,SYSTEM_TV
  NetDevice : WORD; // Номер контроллера поддержки
  BigDevice : WORD; // номер Vista,RS90,Ernitec,Uniplex
  SmallDevice : WORD; // номер зоны ,считывателя
```

```
Code : WORD;      // код сообщения
Partion : WORD;   // раздел Висты
Level : WORD;     // уровень доступа
_Group : WORD;    // группа зон
User : WORD;      // пользователь Висты или компьютера
Size : WORD;      // длина массива Data этой структуры
SendTime : TDateTime; // Дата и время отправки
WriteTime : TDateTime; // Дата и время приёма
PIN : array[0..5] of Char; // ПИН для карты или клавиша в ТВ
Fill : array[0..2] of BYTE; // различные данные от RS90
Proga : WORD;     // номер программного модуля
Keyboard : WORD;  // клавиатура в ТВ
Camera : WORD;    // камера
Monitor : WORD;   // номер монитора
NumCard : WORD;   // номер карты
RepPass : BYTE;   // "количество повторов" - параметр при добавление
карты
Facility : BYTE;  // код в RS90
Scenary : WORD;   // номер сценария в ТВ
TypeDevice : WORD; // тип устройства
NumDevice : WORD; // порядковой номер устройства (где ?)
Mode : WORD;      // режим
//Так стало
GroupID : DWORD;  // группа зон
ElementID : DWORD;
CodeID : DWORD;   // ID события
EmployeeID: WORD; // ID оператора, вып. команду
OperatorID: WORD; // ID узла
CmdTime: TDateTime; // время команды
IsQuit: WORD;     // признак команды
DomainId: Byte;   // домен
Data: array[0..1] of BYTE; // данные
}
```

### 3. Настройка программного модуля

Все настройки модуля хранятся в конфигурационных файлах Setting.ini и AVCameras.ini, структура и состав которых описаны в пункте 3.2. Для работы программы необходимо, как минимум, настроить адрес модуля в системе ПО КИСБ (параметры NETDEVICE, BIGDEVICE, KSBAPPLICATION, MODULENETDEVICE, MODULEBIGDEVICE). Модуль считывает настройки из конфигурационных файлов при своем старте, и в случае изменения настроек, необходимо запустить модуль заново.

#### 3.1. Определение параметров подключения

Параметры, необходимые для подключения к телекамерам описываются в файле AVCameras.ini.

#### 3.2. Структура конфигурационного файла

Основным конфигурационным файлом является файл Setting.ini. Для хранения настроек используется секция с именем исполняемого файла (в случае AVDriver.exe – AVDriver) со следующей структурой и параметрами:

- *CAPTION* – заголовок окна драйвера;
- *KSBAPPLICATION* – номер КСБ;
- *MODULENETDEVICE* – номер NETDEVICE драйвера;
- *MODULEBIGDEVICE* – номер BIGDEVICE драйвера;
- *CAMERAS\_ADR\_FILE* – файл настройки подключения камер, управляемых при помощи модуля драйвера;

Файл с описанием настройки контролируемых параметров аппаратного обеспечения имеет структуру TXT следующего вида:

[4;0]

1=TBK1,10.20.12.201,5000,admin,pass

2=TBK2,10.20.12.201,5000,admin,pass

[5;2]

1=TBK3,192.168.50.3,5000,admin,pass

2=TBK4,192.168.50.4,5000,admin,pass

Секция [X,Y] описывает «ветвь» подключенных камер, где X – сетевой номер ветви (один для всех описанных в секции камер), Y – номер панели ветви (также один для всех описанных в секции камер).

Далее строками вида:

**Z=TBK,net\_address,net\_port, user, password**

описываются входящие в данную ветвь камеры.

Назначение параметров:

Z – номер элемента (камеры) внутри ветви;

TBK – описание (дескриптор) внутри драйвера;

net\_address – сетевой IP адрес камеры;

port – порт подключения к http sdk камеры (в данный момент не используется);

user – пользователь для подключения к http sdk камеры (если не используется – необходимо задать равным “-“);

password – пароль для подключения к http sdk камеры (если не используется – необходимо задать равным “-“, если пользователь не используется, пароль также не будет использоваться).

## 4. Порядок установки программного обеспечения

4.1. На компьютере предварительно должна быть установлена операционная система Microsoft Windows XP/2003/Vista/2008. В операционной системе должны быть установлены последние пакеты исправлений и дополнений и протокол TCP/IP.

4.2. Модуль может быть установлен путем копирования исполняемых файлов в какой-либо каталог, например, D:\Bank\Bin, и регистрацией динамических библиотек.

Состав файлов сервера в каталоге:

- AVDriver.exe – исполняемый модуль;
- Setting.ini –конфигурационный файл;
- AVCameras.ini – файл настройки подключения камер, управляемых при помощи модуля.

## 5. Сообщения системному программисту

5.1.

5.1. В случае неправильного формата файла конфигурации AVCameras.Ini в окне драйвера будет получено следующее сообщение

[TaMain::ReadCameraConfig - error reading cameras address list](#)

Необходимо проверить правильность формата файла конфигурации, и после устранения несоответствий перезапустить модуль.

